

# 企業の魅力PRレポート

## 1. 企業概要


会社名	ヤマグチロボット研究所	代表者名	山口 仁一
		窓口担当	山口 仁一
事業内容	技術指導、受託研究、知的財産管理	URL	<a href="http://yrt.jp">http://yrt.jp</a>
主要製品	人間型ロボット技術・2足歩行ロボット技術、並びに関連技術		
住所	〒191-0062 東京都日野市多摩平 5-14-38		
電話/FAX 番号	042-584-9074 / 042-584-9067	E-mail	windows@yrt.jp
資本金(百万円)	—	設立年月	平成 11 年 4 月
		売上(百万円)	—
		従業員数	3

## 2. PR事項


### 『人間型ロボット技術で、様々な製品の差別化や新規開発をサポート』

#### 1. 概要


人間型ロボット(全身・部分)開発や関連技術を応用した装置開発などでお悩みの方はお気軽にご相談下さい。



日野おもてなしロボット  
「ピノックル®」  
意匠登録第1508921号

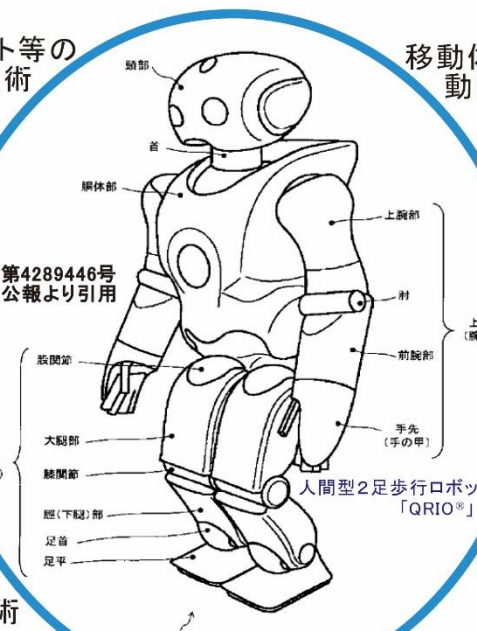


人形浄瑠璃ロボット  
(内部ロボット機構・制御担当)  
特許第7397425号  
科研費基盤(B)24K02970  
科研費基盤(C)23K11286  
外装着物: (有澤井織物工場  
協力: 八王子車人形西川古柳座



力制御アシスト  
駆動ユニット  
「がんばっぺ®」  
特許第7444359号  
意匠登録第1644586号

人間等の歩行・身体動作再現技術



人間型2足歩行ロボット「QRIO®」

全身協調運動制御技術・複数モータの安定駆動技術

移動体の動的安定性計測

力制御モータ及びその応用装置開発

3Dプリンタによる部品試作

複数ロボット協調制御

ロボット全体設計(3Dプリンタ・板金設計対応)

生産性・耐久性向上技術

作業機械の転倒回避制御  
特許第5851037号  
特許公報より引用

災害対応型  
消火ホース  
特許第6618697号  
特許公報より引用

人間型指モデル  
特許第6404596号  
特許公報より引用

人間型ロボット技術とその応用

「ピノックル®ミニ」: 日野市立の小中学校のプログラミング教育で使用されています  
意匠登録第1702336号

## 2. 希望する連携内容(マッチングを希望する内容)、お客様への提案等

日本の伝統芸能と最先端技術群を融合させた日本独自のロボット開発に取り組んでいます。これからのロボット開発では、文系領域・芸術領域の役割がとて高まっています。多方面の方々とのコラボレーションを期待しています。

## 3. 特記事項(期待される応用分野等)

- 取得特許: 2足多脚歩行・移動体に関する150件程の国内外基盤技術登録特許等の主発明者・共同出願人  
ソニー株式会社の人間型2足歩行ロボットの共同開発者・知的財産権共有者
- 代表者の経歴: 「2足歩行ロボットの安定歩行に関する研究」で博士(工学)取得、学会賞多数受賞
- 開発に携わったロボットの例: WABIAN(早大)、QRIO®(ソニー)、ピノックル®(日野市)、がんばっぺ®(福島県)